

CONJUNTOS Y SUCESIONES

Def.: Dado un conjunto A decimos que M es cota superior si:
 $a \leq M \forall a \in A$. El supremo de A (S) es la menor de las
cotas superiores.

Prop.: Sea $A \neq \emptyset$, $A \subseteq \mathbb{R}$, A acotado superiormente $\Rightarrow \exists \text{Sup}(A) = S$
Axioma de Completitud

Prop.: S es $\text{sup}(A) \Leftrightarrow$ ① S es cota superior
② $\exists a \in A / S - \epsilon < a \leq S \forall \epsilon > 0$

Def.: Dado un conjunto A decimos que M es cota inferior si:
 $a \geq M \forall a \in A$. El ínfimo de A (I) es la mayor de las cotas
inferiores.

Prop.: Sea $A \neq \emptyset$, $A \subseteq \mathbb{R}$, A acotado inferiormente $\Rightarrow \exists \text{Inf}(A) = I$
Axioma de Completitud

Prop.: I es $\text{Inf}(A) \Leftrightarrow$ ① I es cota inferior
② $\exists a \in A / I + \epsilon > a \geq I \forall \epsilon > 0$

Def.: Llamamos Sucesión a un conjunto de números reales $\{a_n\}$, $n \in \mathbb{N}$

$a_n < a_{n+1} \Rightarrow$ Es Estrictamente creciente

$a_n \leq a_{n+1} \Rightarrow$ Es Creciente

$a_n > a_{n+1} \Rightarrow$ Es Estrictamente decreciente

$a_n \geq a_{n+1} \Rightarrow$ Es decreciente

Def.: Sea $\{a_n\}$ $n \in \mathbb{N}$, decimos que $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = l$ si

$$\exists n_0 \in \mathbb{N} / |a_n - l| < \epsilon \forall \epsilon > 0, n \geq n_0$$

TEOREMA: Sea $A \neq \emptyset$ acotado superiormente $\Rightarrow \exists \{a_n\}$ $n \in \mathbb{N} \in A /$
 $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = S$. $S \notin A \Rightarrow \{a_n\}$ es estricta.

Def.: Llamamos Norma $\|p\|$ una T.L. $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ /

① $\|p\| \geq 0 \quad \forall p \in \mathbb{R}^n$

② $\|\lambda p\| = |\lambda| \|p\| \quad \forall \lambda \in \mathbb{R}$

③ $\|p+q\| = \|p\| + \|q\| \quad \forall p, q \in \mathbb{R}^n$

Def.: Llamamos Norma 1: $\|p\|_1 = \sum_i |p_i|$

• Llamamos Norma 2: $\|p\|_2 = \sqrt{\sum_i p_i^2}$

• Llamamos Norma ∞ : $\|p\|_\infty = \max |p_i|$

Def.: Llamamos Producto Interno $\langle v, w \rangle: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ /

$\langle v, w \rangle = \sum_i v_i w_i \quad \forall v, w \in \mathbb{R}^n$

Prop.: ① $\langle v, w \rangle = \langle w, v \rangle$

② $\langle v, v \rangle \geq 0 \quad \forall v \neq 0$

③ $\langle v_1 + v_2, w \rangle = \langle v_1, w \rangle + \langle v_2, w \rangle$

④ $\langle \lambda v, w \rangle = \lambda \langle v, w \rangle$

Def.: Llamamos Bola de Radio r y Centro p a $B_r(p) = \{x \in \mathbb{R}^n / \|x-p\|_2 < r\}$

• $A_r(p) = \{x \in \mathbb{R}^n / \|x-p\|_\infty < r\}$

• $H_r(p) = \{x \in \mathbb{R}^n / \|x-p\|_1 < r\}$

Def.: Dado $A \subseteq \mathbb{R}^n$ lo llamamos Abierto si: $\forall x \in A \exists \epsilon > 0 / B_\epsilon(x) \subseteq A$

Def.: Llamamos Sucesión en \mathbb{R}^n a un conjunto $\{p_k\}_{k \in \mathbb{N}} \in \mathbb{R}^n$.

Decimos que $\lim_{k \rightarrow \infty} p_k = p$ si: $\exists k_0 / \|p_k - p\| < \epsilon \quad \forall \epsilon > 0, k > k_0$

Def.: Dado $A \subseteq \mathbb{R}^n$ definimos Clausura de A al conjunto

$\bar{A} = \{p \in \mathbb{R}^n / \exists p_k \}_{k \in \mathbb{N}} \subseteq A \text{ y } \lim_{k \rightarrow \infty} p_k = p\}$

Llamamos a A Cerrado si: $\bar{A} = A$.

Def.: Dado $A \subseteq \mathbb{R}^n$ definimos Interior de A al conjunto

$A^\circ = \{p \in A / \exists \epsilon > 0 : B_\epsilon(p) \subseteq A\}$

Llamamos a A Abierto si: $A^\circ = A$

Def.: Dado $A \subseteq \mathbb{R}^n$ definimos Frontera de A al conjunto

$\partial A = \bar{A} \setminus A^\circ$

Prop.: Dado $\{P_k\}_{k \in \mathbb{N}} \subseteq \mathbb{R}^n$, $\lim_{k \rightarrow \infty} P_k = P \Leftrightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} (P_k)_j = P_j \quad \forall j \in \{1, \dots, n\} \subseteq \mathbb{N}$
 A esta sucesión $\{(P_k)_j\}$ la llamamos una Subsucesión de $\{P_k\}$

FUNCIONES

Funciones $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$:

Def.: Llamamos Dominió de una función f al conjunto:

$$\text{Dom}(f) = \{x \in \mathbb{R}^n / \exists a \in \mathbb{R} : f(x) = a\}$$

Def.: Llamamos Gráfico de f al conjunto:

$$\text{Grat}(f) = \{(x, f(x)) \in \mathbb{R}^{n+1} / x \in \text{Dom}(f)\}$$

Def.: Llamamos Curva de Nivel $c \in \mathbb{R}$ al conjunto:

$$C_c = \{(x, y) \in \text{Dom}(f) \subseteq \mathbb{R}^2 / f(x, y) = c\}$$

Def.: Llamamos Superficie de Nivel $c \in \mathbb{R}$ al conjunto:

$$S_c = \{x \in \text{Dom}(f) \subseteq \mathbb{R}^n / f(x) = c\} \quad \forall n \geq 2$$

Funciones $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$:

Def.: Llamamos Curva a una función $\alpha: I \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n /$

$$I_m(\alpha) = \{d(t) \in \mathbb{R}^n / t \in I\}$$

Límites:

Def.: Dada $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, $p \in \bar{A} \Rightarrow \lim_{x \rightarrow p} f(x) = l \in \mathbb{R}^m$ Límite

$$\Leftrightarrow \forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 / \|x - p\| < \delta \Rightarrow \|f(x) - l\|_{\mathbb{R}^m} < \epsilon$$

Prop.: $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = l \Leftrightarrow \forall \{P_k\}_{k \in \mathbb{N}} / \lim_{k \rightarrow \infty} P_k = p, P_k \neq p \Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} f(P_k) = l$

Prop.: $\lim_{x \rightarrow P} f(x) = l \Leftrightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} f(p_k) = l \quad \forall \{p_k\}_{k \in \mathbb{N}} / \lim_{k \rightarrow \infty} p_k = P, p_k \neq P$

$\Leftrightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} (f(p_k))_j = l_j \Leftrightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} f_j(p_k) = l_j \Leftrightarrow \lim_{x \rightarrow P} f_j(x) = l_j$

Prop.: Dadas $\{p_k\}, \{q_k\}_{k \in \mathbb{N}} / \lim_{k \rightarrow \infty} p_k \neq \lim_{k \rightarrow \infty} q_k \Rightarrow \nexists \lim_{x \rightarrow P} f(x)$
 $\lim_{k \rightarrow \infty} p_k = \lim_{k \rightarrow \infty} q_k = P$

Prop.: Dadas $\alpha, \beta / \lim_{t \rightarrow t_0} \alpha(t) = P, \lim_{t \rightarrow t_0} \beta(t) = P,$

$\lim_{t \rightarrow t_0} (f \circ \alpha)(t) \neq \lim_{t \rightarrow t_0} (f \circ \beta)(t) \Rightarrow \nexists \lim_{x \rightarrow P} f(x)$

Continuidad:

Def.: Dada $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, p \in A$ llamamos a f continua en p si:
 $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = f(p)$. Si: $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = f(p) \quad \forall p \in A \Rightarrow f$ es continua en A .

TEOREMA: Dadas $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ continua en A y $g: B \subseteq \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^k$ continua en B
 $\Rightarrow g \circ f$ es continua en $\{x / x \in A, f(x) \in B\}$.

TEOREMA DE BOLZANO. Dada $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua / $f(a) > 0$ y $f(b) < 0$
 $\Rightarrow \exists c \in (a, b) / f(c) = 0$.

Def.: Dado $A \subseteq \mathbb{R}^n$ lo llamamos Arcoconexo si dado $p, q \in A \exists \gamma: [0, 1] \rightarrow A$
 γ continua / $\gamma(0) = p, \gamma(1) = q$.

Def.: Dado $A \subseteq \mathbb{R}^n$ lo llamamos Compacto si es Cerrado y este acotado.

TEOREMA: Dado $A \subseteq \mathbb{R}^n$ arcoconexo, $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ continua y
 $p, q \in A / f(p) < 0, f(q) > 0 \Rightarrow \exists c \in A / f(c) = 0$

TEOREMA: Dada $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, A$ compacto y continuo $\Rightarrow \exists p_m, p_M \in A /$
 $f(p_m) = \min(f(x)), f(p_M) = \max(f(x))$

DERIVADASDerivadas en \mathbb{R} :

Def.: Dada $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ llamamos la Derivada de f en x_0 a

$$f'(x_0) = \lim_{dx \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + dx) - f(x_0)}{dx} = \frac{df}{dx}$$

Prop.: $\exists \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) \Leftrightarrow \exists f'(x_0)$. Llamamos a f Derivable en x_0

Def.: Dada $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ llamamos Recta Tangente de f en x_0 a

$$L(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$$

Def.: Decimos que f tiene un Máximo Relativo en x_0 si

$$f(x_0) \geq f(x) \quad \forall x \in (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \quad \forall \delta > 0$$

Def.: Decimos que f tiene un Mínimo Relativo en x_0 si:

$$f(x_0) \leq f(x) \quad \forall x \in (x_0 - \delta, x_0 + \delta) \quad \forall \delta > 0$$

Prop.: Si f es derivable y tiene un max o min relativo en $x_0 \Rightarrow f'(x_0) = 0$

TEOREMA DE Dada $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua en $[a, b]$ y derivable

VALOR MEDIO DE: en (a, b) / $f(a) = f(b) \Rightarrow \exists c \in (a, b) / f'(c) = 0$

ROLLE

TEOREMA DE Dada $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua y derivable en (a, b)

LAGRANGE $\Rightarrow \exists c \in (a, b) / f'(c) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$

Derivadas en \mathbb{R}^n :

Def.: Dada $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $p \in A^\circ$, $v \in \mathbb{R}^n / \|v\| = 1$ llamamos Derivada Direccional de f en p en la dirección v a $\frac{\partial f(p)}{\partial v} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(p+tv) - f(p)}{t}$

Def.: Dada $x: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ llamamos Derivada de Curva de x en t_0 a $x'(t_0) = (x'_i(t_0))$ donde x_i son derivables $\forall i \in [1, n] \subseteq \mathbb{N}$

Def.: Llamamos Recta Tangente de Curva a $L(t) = x(t_0) + x'(t_0)t$

Def.: Llamamos Derivada Parcial i -ésima en p a $\frac{\partial f(p)}{\partial x_i} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(p+te_i) - f(p)}{t}$

Def.: Dada $Q, N \in \mathbb{R}^n$ llamamos Hiperplano de normal N que pasa por Q a todos los puntos $x \in \mathbb{R}^n / \langle x-Q, N \rangle = 0$.

Def.: Dada $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ llamamos Gradiente de f en p a $\nabla f(p) = \left(\frac{\partial f(p)}{\partial x_i} \right) \forall i \in [1, n] \subseteq \mathbb{N}$

Def. Prop.: Definimos $w_i = (e_i, \frac{\partial f(p)}{\partial x_i}) / N = \left(\frac{\partial f(p)}{\partial x_i}, -1 \right) \Rightarrow \langle w_i, N \rangle = 0 \forall i \in [1, n] \subseteq \mathbb{N}$

Def.: Dados $Q = (p, f(p))$, $X = (y, y_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1}$ llamamos Plano Tangente en p $y_{n+1} = f(p) + \langle \nabla f(p), y-p \rangle$

Def.: Dada $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $p \in A^\circ$ llamamos a f Diferenciable en p si $\exists \nabla f(p)$ y $\lim_{x \rightarrow p} \frac{|f(x) - f(p) - \langle \nabla f(p), x-p \rangle|}{\|x-p\|} = 0$

TEOREMA: Dada $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $p \in A^\circ / f$ es diferenciable en $p \Rightarrow f$ es continua en p .

TEOREMA DE. Dada $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $p \in A^\circ$, $T_p: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ una T.L. /

UNICIDAD $\lim_{x \rightarrow p} \frac{|f(x) - f(p) - T_p(x-p)|}{\|x-p\|} = 0$

① $\exists \partial f(p) = T_p(v) \forall v / \|v\| = 1$

② $T_p(e_i) = \frac{\partial f}{\partial x_i}(p) \Rightarrow T_p$ es única

③ f es diferenciable en p y $T_p(x) = \langle \nabla f(p), x \rangle = D_p f(p)$

En particular, $\frac{\partial f}{\partial v}(p) = \langle \nabla f(p), v \rangle \forall v / \|v\| = 1$

Llamamos a $D_p f(p)$ la Diferencial de f en p .

TEOREMA: Dada $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $p \in A^\circ$, f definida en un entorno de p / $\exists \nabla f(p)$ continua en $p \Rightarrow f$ es diferenciable en p .

Def.: Llamamos a una función f C^n si $\exists \frac{\partial^n f}{\partial x_i^n}(p) \forall p \in A^\circ$

Funciones $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$:

Def.: Dada $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, diferenciable llamamos Diferencial de f en p a

la matriz

$$Df(p) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(p), & \frac{\partial f_1}{\partial x_2}(p), & \dots, & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(p) \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1}(p), & \frac{\partial f_2}{\partial x_2}(p), & \dots, & \frac{\partial f_2}{\partial x_n}(p) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1}(p), & \frac{\partial f_m}{\partial x_2}(p), & \dots, & \frac{\partial f_m}{\partial x_n}(p) \end{pmatrix}$$

Obs.: $Df(p) = \left((\nabla f_i(p))^+ \right)^{\#} \forall i \in [1, m] \subseteq \mathbb{N}$

Prop.: Dadas $f, g: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ diferenciables en $p \in A \Rightarrow$

① $f+g$ es diferenciable en p , $D(f+g)_p = Df_p + Dg_p$

② $f \cdot g$ es diferenciable en p , $D(f \cdot g)_p = Df_p \cdot g_p + f_p \cdot Dg_p$

③ f/g es diferenciable en p , $D(f/g)_p = \frac{Df_p \cdot g_p - f_p \cdot Dg_p}{(g_p)^2}$

Def.: Dada $F: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, $p \in A$, llamamos a F Diferenciable en p si $\exists T_p: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ T.L. / $\lim_{x \rightarrow p} \frac{\|F(x) - F(p) - T_p(x-p)\|}{\|x-p\|} = 0$

Def.: Dada T una T.L. llamamos Norma Matricial a $\|T\|_\infty$ /

① $\|Tx\|_\infty \leq \|T\|_\infty \|x\| \quad \forall x \in \mathbb{R}^n$

② $\|\lambda T\|_\infty = |\lambda| \|T\|_\infty \quad \forall \lambda \in \mathbb{R}$, $\|T+S\|_\infty \leq \|T\|_\infty + \|S\|_\infty$

③ F diferenciable en $p \Rightarrow \|F(x) - F(p)\| \leq C_r \|x-p\| \quad \forall x \in \mathbb{R}^n / \|x-p\| < r, C_r > 0$

Llamamos a C_r la Constante de Lipschitz (L)

TEOREMA: Dadas $F: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow B \subseteq \mathbb{R}^m$, $G: B \subseteq \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^k$, A, B abiertas, $p \in A$, F diferenciable en p y G diferenciable en $F(p) \Rightarrow G \circ F$ es diferenciable en p , $D(G \circ F)_p = DG_{F(p)} \cdot DF_p$

POLINOMIOS DE TAYLOR

TEOREMA: Dada $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ con $n+1$ derivadas en $x_0 \in (a, b)$, $x \in (a, b)$ y $c \in (x, x_0)$ llamamos Polinomio de Taylor y Resto de Taylor respectivamente a $P_n(x)$ y $R_n(x)$ /
 $f(x) = P_n(x) + R_n(x)$ donde $P_n(x) = \sum_{i=0}^n \frac{f^{(i)}(x_0)}{i!} (x-x_0)^i$,
 $R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(c)}{(n+1)!} (x-x_0)^{n+1}$

Def.: Dado $A \subseteq \mathbb{R}^n$ lo llamamos Convexo si dados $p, q \in A$
 $(1-t)p + tq \in A \quad \forall 0 < t \leq 1$

TEOREMA DE LAGRANGE: Dado $A \subseteq \mathbb{R}^n$ abierto y convexo, $f: A \rightarrow \mathbb{R}$ diferenciable y $P, Q \in A \Rightarrow \exists P_0 = (1-t)P + tQ \forall 0 < t < 1 / f(p) - f(q) = \langle \nabla f(p_0), P - Q \rangle$

TEOREMA: Dado $A \subseteq \mathbb{R}^n$ abierto, $f: A \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^2$
 $\Rightarrow \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(p) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(p) \forall p \in A, \forall i, j \in [1, n] \subseteq \mathbb{N}$

Def.: Dada $f: A \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^2$ llamamos Matriz Hessiana a

$$D^2 f(p) = Hf(p) = \begin{pmatrix} \nabla \frac{\partial f}{\partial x_1}(p) \\ \nabla \frac{\partial f}{\partial x_2}(p) \\ \vdots \\ \nabla \frac{\partial f}{\partial x_n}(p) \end{pmatrix}$$

TEOREMA: Sea $A \subseteq \mathbb{R}^n$ abierto y convexo, $f: A \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^2$, $p, x \in A$,
 $p_0 \in (x, p) \Rightarrow f(x) = f(p) + \langle \nabla f(p_0), x - p \rangle + R_p(x)$
 $R_p(x) = \frac{1}{2} \langle D^2 f(p_0)(x-p), x-p \rangle, \lim_{x \rightarrow p} \frac{R_p(x)}{\|x-p\|} = 0$

Obs.: $R_p(x)$ es el resto, si queremos el resto de grado 3 dada $f \in C^3$

$$R_p(x) = \frac{1}{3!} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^n \frac{\partial^3 f}{\partial x_i \partial x_j \partial x_k}(p_0) (x_i - p_i)(x_j - p_j)(x_k - p_k)$$

PUNTOS MÁXIMOS, MÍNIMOS Y SILLAS

Def.: Sea A abierto, $f \in C^3 / \nabla f(p) = \vec{0}$ con $p \in A \Rightarrow Q_p(x) = \langle D^2 f(p)(x-p), (x-p) \rangle$

Prop.: $\exists v, w / Q_p(v) > 0$ y $Q_p(w) < 0 \Rightarrow f(p)$ tiene un Punto Silla.

TEOREMA: ① $Q_p(x) > 0 \forall x \Rightarrow f(p)$ es Mínimo Local. Q_p es Definida Positiva.
② $Q_p(x) < 0 \forall x \Rightarrow f(p)$ es Máximo Local. Q_p es Definida Negativa.
③ Si ① y ② fallan $\Rightarrow f(p)$ es Punto Silla. Q_p es Indefinida.

TEOREMA: Sea $D^2 f(p)$ simétrica $\Rightarrow Q_p(x) = \sum \kappa_i^2 \lambda_i$, $x = \sum \kappa_i v_i$, v_i autovectores, λ_i autovalores

① Q_p es Definida Positiva $\Leftrightarrow \lambda_i > 0$

② Q_p es Definida Negativa $\Leftrightarrow \lambda_i < 0$

③ Q_p es Indefinida \Leftrightarrow No se cumplen ni ① ni ②.

Def.: Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ llamamos Menores Principales a las determinantes de las matrices cuadradas formadas dentro de A empezando desde a_{11} .

TEOREMA: Sea $D^2 f(p)$ simétrica. Criterio del Hessiano

① Q_p es Definida Positiva \Leftrightarrow Los Menores Principales son positivos.

② Q_p es Definida Negativa \Leftrightarrow Los Menores Principales alternan de signo y $a_{11} < 0$.

③ Q_p es Indefinida \Leftrightarrow No se cumplen ni ① ni ②.

FUNCIÓN INVERSA, IMPLÍCITA Y SUPERFICIES

TEOREMA DE LA FUNCIÓN INVERSA: Sea $A \in \mathbb{R}^n$ abierto, $F: A \rightarrow \mathbb{R}^n$, $F \in C^1 / DF(p): \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, $\det(DF(p)) \neq 0 \Rightarrow \exists U, V$ abiertos / $F: U \rightarrow V$ es biyectiva, $F^{-1} \in C^1$,
 $DF^{-1}(F(p)) = (DF(p))^{-1} \forall p \in U$.

TEOREMA DE LA FUNCIÓN IMPLÍCITA: Sea $A \in \mathbb{R}^n$ abierto, $S = \{ \bar{x} \in A / f(\bar{x}) = 0 \}$, $p \in S$, $f: A \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^1 / \frac{\partial f}{\partial x_i}(p) \neq 0$:

① $\exists B_r(p) \subseteq \mathbb{R}^n$, $\forall \mathbb{R}^n$ entorno de p , $\varphi: B \rightarrow \mathbb{R}$ diferenciable en p /
 $\text{Graf}(\varphi) = S \cap V$.

② $\frac{\partial f}{\partial x_i}(x) \neq 0 \forall x \in S \cap V$, $\nabla f(x) \perp S \forall x \in S \cap V \Rightarrow$ El plano tangente a

S en Q es $\langle \nabla f(Q), \vec{x} - Q \rangle = 0$

③ $\frac{\partial \psi}{\partial x_i}(a) = -\frac{\frac{\partial f}{\partial x_i}(x)}{\frac{\partial f}{\partial x_j}(x)} \forall i \in B$.

TEOREMA: Sea $A \subseteq \mathbb{R}^n$ abierto, $F: A \rightarrow \mathbb{R}^k$, $k \leq n$, $F \in C$, $S = \{x \in A / F(x) = 0\}$,
 $p \in S / DF_p: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$ es sobreyectivo $\Rightarrow \exists U$ abierto de \mathbb{R}^n entorno de 0 ,
 V abierto de \mathbb{R}^n entorno de p , $\psi: U \rightarrow \mathbb{R}^n$ diferenciable / $\psi(U) = S \cap V$.

TEOREMA DE LOS Sea $A \subseteq \mathbb{R}^n$, $f, g: A \rightarrow \mathbb{R} \in C$, $S = \{x \in A / g(x) = 0\}$, p extremo

MULTIPLICADORES DE de f restringido a S , $\nabla g(p) \neq 0 \Rightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R} / \nabla f(p) = \lambda \nabla g(p)$.

LAGRANGE.

p es un Mínimo Restringido de f a S si $f(p) \leq f(x) \forall x \in S \cap V$ con

V entorno de p , $V \subseteq \mathbb{R}^n$; y Máximo Restringido si $f(p) \geq f(x)$.

INTEGRACIÓN

En \mathbb{R} :

Def.: Sea $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ llamamos Partición \mathcal{P} de $[a, b]$ a $t_i / a = t_0 < t_1 < t_2 \dots < t_n = b$.

Def.: Sea $S \in (t_i, t_{i+1})$, $m_i = \inf(f(S))$ y $M_i = \sup(f(S))$ llamamos

Suma Inferior a $I(f, \mathcal{P}) = \sum_{i=0}^{n-1} m_i (t_{i+1} - t_i)$ y Suma Superior a

$S(f, \mathcal{P}) = \sum_{i=0}^{n-1} M_i (t_{i+1} - t_i)$.

Def.: Llamamos a \mathcal{P}' Refinamiento de \mathcal{P} si se obtiene de subdividir los intervalos de \mathcal{P} .

Prop.: Sea $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ acotada, \mathcal{P} partición:

① Si \mathcal{P}' es refinamiento de $\mathcal{P} \Rightarrow I(f, \mathcal{P}') \geq I(f, \mathcal{P})$, $S(f, \mathcal{P}') \leq S(f, \mathcal{P})$

② Si \mathcal{Q} es otra partición $\Rightarrow I(f, \mathcal{P}) \leq S(f, \mathcal{Q})$

Def.: Llamaremos $i = \inf(f(x))$ y $s = \sup(f(x))$, $x \in [a, b]$ /
 $S(f, P) \leq s(b-a)$ y $I(f, P) \geq i(b-a)$.

Def.: Llamaremos Integral Inferior a $I_*(f) = \sup(I(f, P))$ e Integral Superior
a $I^*(f) = \inf(S(f, P))$ / $I_* \leq I^*$.

Def.: Llamamos a $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ Integrable Riemann si $I_*(f) = I^*(f)$ y lo notamos
 $\int_a^b f = \int_a^b f(x) dx$.

Prop.: $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ es integrable Riemann $\Leftrightarrow \forall \epsilon > 0 \exists P$ partici3n / $S(f, P) - I(f, P) < \epsilon$.

Def.: Llamamos Norma de la partici3n P a $\|P\| = \max(|t_{i+1} - t_i|) \forall i \in [0, n-1] \subseteq \mathbb{R}$.

Prop.: Sea $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ acotada y mon3t3n $\Rightarrow f$ es integrable Riemann.

Sea $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua $\Rightarrow f$ es integrable Riemann.

Prop.: Si $f, g: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ son integrables:

① $f+g$ es integrable, $\int_a^b f+g = \int_a^b f + \int_a^b g$

② αf es integrable $\forall \alpha \in \mathbb{R}$, $\int_a^b \alpha f = \alpha \int_a^b f$

Obs.: $\int_a^a f = 0$

③ $f \leq g \Rightarrow \int_a^b f \leq \int_a^b g$

④ $a \leq c \leq b \Rightarrow \int_a^b f = \int_a^c f + \int_c^b f$

⑤ $|\int_a^b f| \leq \int_a^b |f|$

$\int_a^b f = -\int_b^a f$

TEOREMA FUNDAMENTAL DEL C3LCULO. Sea $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, $F(x) = \int_a^x f(t) dt \Rightarrow F$ es continua
en $[a, b]$, derivable en (a, b) y $F'(x) = f(x)$.

R3GLA DE BARROW. Dada G una funci3n / $G' = F \Rightarrow G = F + c$, $c \in \mathbb{R}$

BARROW $\int_a^b f(x) dx = G(b) - G(a)$

INTEGRALDES IMPROPIAS:

Def.: Dada $f: [a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ integrable o $f: (a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ integrable la integral

$\int_a^b f$ converge si el siguiente límite existe y es finito:

$$\lim_{x \rightarrow b^-} \int_a^x f(t) dt = \int_a^b f(t) dt \quad \text{o} \quad \lim_{x \rightarrow a^+} \int_x^b f(t) dt = \int_a^b f(t) dt$$

Def.: $\int_a^b f$ Converge Absolutamente si $\int_a^b |f|$ converge.

$\int_a^b f$ Converge Condicionamente si $\int_a^b f$ converge pero $\int_a^b |f|$ no converge.

Prop.: $\int_a^b f$ converge absolutamente $\Rightarrow \int_a^b f$ converge condicionalmente.

Def.: Llamamos Función Positiva a $f^+(x) = \begin{cases} |f(x)|, & f(x) \geq 0 \\ 0, & f(x) < 0 \end{cases}$ y Función Negativa
a $f^-(x) = \begin{cases} |f(x)|, & f(x) \leq 0 \\ 0, & f(x) > 0 \end{cases}$.

Prop.: $\int_a^b |f| = \int_a^b f^+ + \int_a^b f^-$

Prop.: Si $f: [a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ o $f: (a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ es integrable $\Rightarrow \int_a^b f(t) dt$ converge
 $\Leftrightarrow F(x) = \int_a^x f(t) dt$ está acotada superiormente o $\int_a^x f(t) dt$ está acotada inferiormente.

Prop.: Sea f y g integrables, $f, g \geq 0$;

① Si $f(x) \leq g(x)$ y $\int_a^b g(x) dx$ converge $\Rightarrow \int_a^b f(x) dx$ converge.

② Si $f(x) \leq g(x)$ y $\int_a^b f(x) dx$ diverge $\Rightarrow \int_a^b g(x) dx$ diverge.

Prop.: Sea $f, g: [a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ integrables, $f, g \geq 0$, $\lim_{t \rightarrow b} \frac{f(t)}{g(t)} = l$;

① Si $l \neq 0$ y $l \neq \infty \Rightarrow \int_a^b f(t) dt$ diverge o converge $\Leftrightarrow \int_a^b g(t) dt$ diverge o converge.

② Si $l = 0 \Rightarrow \int_a^b g(t) dt$ converge $\Leftrightarrow \int_a^b f(t) dt$ converge.

③ Si $l = \infty \Rightarrow \int_a^b g(t) dt$ diverge $\Leftrightarrow \int_a^b f(t) dt$ diverge.

Prop.: $f: [N, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ decreciente, $f \geq 0 \Rightarrow \int_N^\infty f(x) dx$ converge $\Leftrightarrow \sum_{k=N}^{\infty} f(k)$ converge.

En \mathbb{R}^2 .

Def.: Definimos a una partición P en rectángulos R_i / $R = \bigcup_{i=1}^n R_i$, $\bigcap_{i=1}^n R_i \in \mathbb{R}$.

Def.: Llamamos Medida de R_i a $\mu(R_i) = \text{Área de } R_i = a \cdot b$.

Def.: Llamamos Diámetro de R_i a $S(R_i) = \sqrt{a^2 + b^2}$.

Def.: Análogamente a \mathbb{R} , $S(f, P) = \sum_{i=1}^n M_i \mu(R_i)$, $I(f, P) = \sum_{i=1}^n m_i \mu(R_i)$

TEOREMA DE FUBINI. Sea $f: [a, b] \times [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$ continua $\Rightarrow f$ es integrable y

FUBINI

$$\iint_R f \, dA = \int_a^b \int_c^d f(x, y) \, dy \, dx = \int_c^d \int_a^b f(x, y) \, dx \, dy.$$

TEOREMA: Sea D compacto, $f: D \rightarrow \mathbb{R}$, R conjunto / $D \subseteq R \Rightarrow$

$$\bar{f}(x, y) = \begin{cases} f(x, y), & (x, y) \in D \\ 0, & (x, y) \in R \setminus D \end{cases} \quad \text{Si } \bar{f} \text{ es integrable en } R \Rightarrow f \text{ es integrable en } D.$$

Prop.: Sea D compacto $\Rightarrow \mu(D) = \iint_D 1 \cdot dA$.

TEOREMA: Sea $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x \leq b, \varphi_1(x) \leq y \leq \varphi_2(x)\}$, φ_1, φ_2 continuas / $\varphi_1 \leq \varphi_2 \forall x \in [a, b]$, f continua en $D \Rightarrow \iint_D f = \int_a^b \left(\int_{\varphi_1}^{\varphi_2} f(x, y) \, dy \right) dx$

TEOREMA DE CAMBIO DE VARIABLE: Sea $D^* \in \mathbb{R}^2$ acotado, $T: D^* \rightarrow \mathbb{R}^2$, $T \in C^3$ / DT es invertible,

$D = T(D^*)$, $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ integrable $\Rightarrow \iint_D f = \iint_{D^*} f \circ T \cdot |JT|$,

VARIABLE $|JT| = |\det(DT)|$ Jacobiano.

Coordenadas Polares: $x = r \cos(\theta)$, $y = r \sin(\theta)$, $JT = r$

Coordenadas Cilíndricas: $x = r \cos(\theta)$, $y = r \sin(\theta)$, $z = z$, $JT = r$

Coordenadas Esféricas: $x = r \sin(\theta) \cos(\varphi)$, $y = r \sin(\theta) \sin(\varphi)$, $z = r \cos(\theta)$, $JT = r^2 \sin(\theta)$